

# 力制御可能なモジュール型ロボットアーム

Modular robot arm with force control

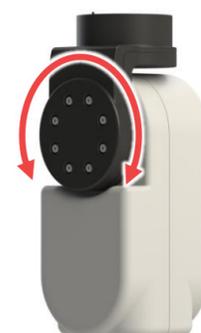
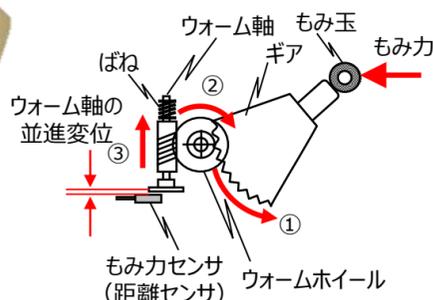
## 腕全体で外力をセンシングしながら 力加減ができるロボットアーム

Robot arm that can adjust forces while sensing external forces throughout the whole arm

### トルクセンシング 関節モジュール

- 軽量/省スペース、低コスト トルクセンシング関節モジュール
- 用途やタスクに合わせてアームをDIYのように自在に構築
- 全軸トルク制御アームで安全にやさしく 接触タスクを実現

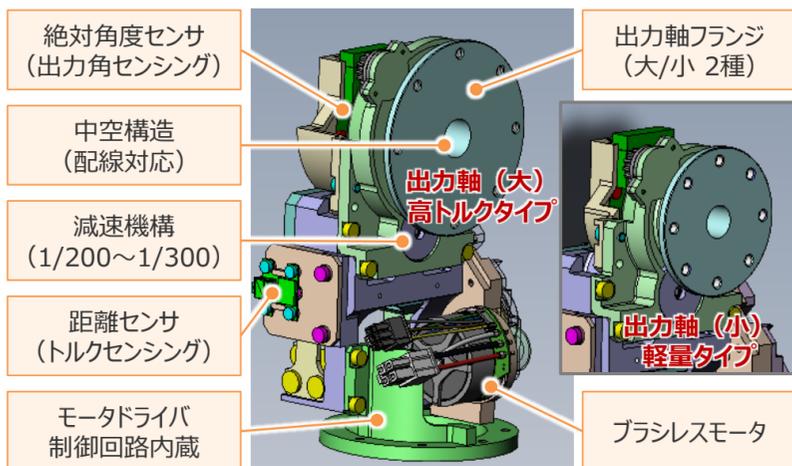
### 駆動部一体型の独自のトルクセンシング構造



マッサージチェアに搭載されている  
駆動部一体型の**独自の「もみ力センサ」**  
をロボティクス分野へ応用

民生品技術を活用して  
トルクセンシング & 制御可能な  
**「低コスト関節モジュール」**を実現

### ロボットアームに適した構成

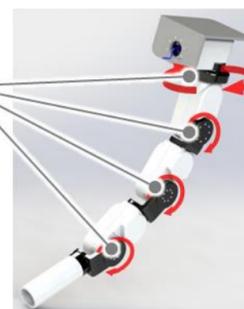


センサ、アクチュエータ、制御回路が  
オールインワン

### 用途やタスクに合わせてDIY



トルクセンシング  
関節モジュール



DIY 力制御  
ロボットアーム

大物対象物の  
抱きかかえ



外力逃がして  
やさしく接触

