

力制御可能なモジュール型ロボットアーム

Modular robot arm with force control

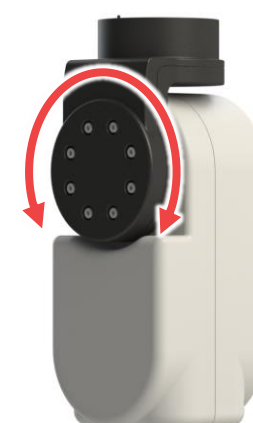
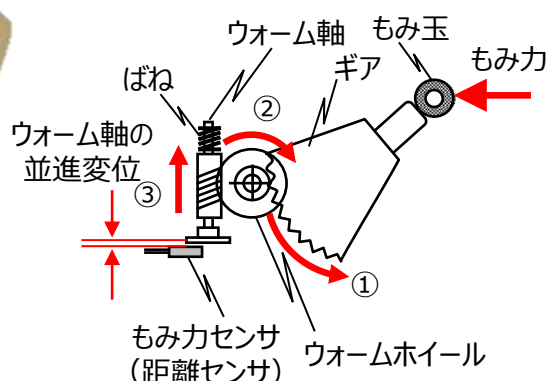
腕全体で外力をセンシングしながら 力加減ができるロボットアーム

Robot arm that can adjust forces while sensing external forces throughout the whole arm

トルクセンシング 関節モジュール

- 軽量/省スペース、低コスト トルクセンシング関節モジュール
- 用途やタスクに合わせてアームをDIYのように自在に構築
- 全軸トルク制御アームで安全にやさしく 接触タスクを実現

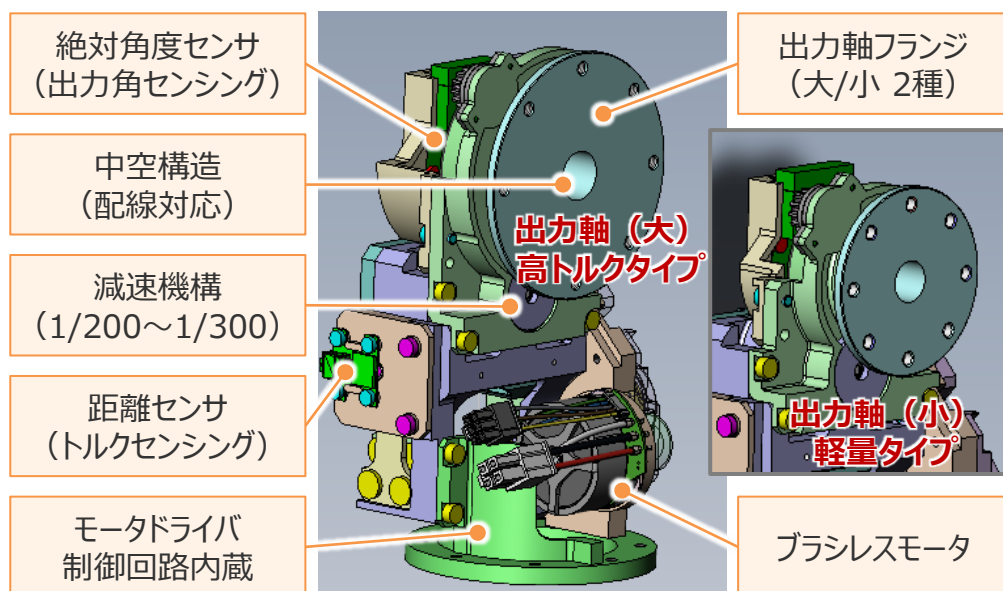
駆動部一体型の独自のトルクセンシング構造



マッサージチェアに搭載されている
駆動部一体型の**独自の「もみカセンサ」**
をロボティクス分野へ応用

民生品技術を活用して
トルクセンシング & 制御可能な
「低コスト関節モジュール」を実現

ロボットアームに適した構成

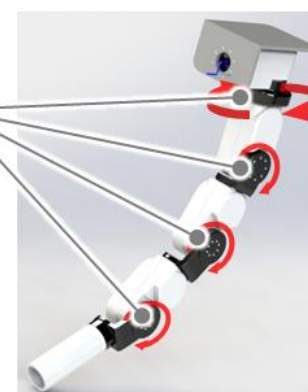


センサ、アクチュエータ、制御回路が
オールインワン

用途やタスクに合わせてDIY



トルクセンシング
関節モジュール



DIY 力制御
ロボットアーム

大物対象物の
抱きかかえ



外力逃がして
やさしく接触

