

オープンイノベーションによる ロボティクス技術創出

Robotics technology creation through open innovation

自社技術に産学連携活動による技術を掛け合わせることで、
新しいロボティクス技術の創出を推進

産学連携による技術の創出

- 奈良先端科学技術大学、立命館大学と
モバイルマニピレータロボットを開発
- 東北大学とソフトロボティクス技術活用ハンドを開発

World Robot Summit (WRS) における活動

- ・コンビニ商品の陳列・廃棄を自動化
- ・手先カメラによる対象商品の位置・姿勢認識
- ・人の接近認識機能を用いた退避制御
- ・オープンソースソフトウェアをベースとした高汎用性



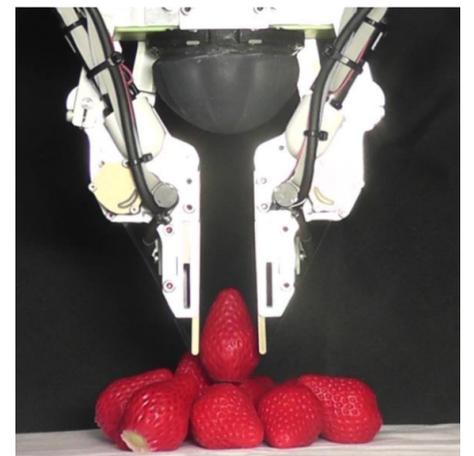
モバイルマニピレータロボット

World robot summit 2020で優勝

* 本内容に関する実機展示は、WRSブース(E7-35)にて実施しております。

産学連携による ロボットハンド開発

- ・ジャミング技術と、認識技術、制御技術の融合
- ・把持／つまみ上げ／すくい取りなどの多様な動作
- ・指先を用いた狭間隔で並んだ物体の把持



ロボットハンド

* 本内容に関する実機展示は、NEDOブース(E7-41)にて実施しております。